

Proje 8: Yönünü Değiştirme

Bu projemizde sürekli ileri gitmekte olan robotumuza **sw** butonlarını kullanarak yön değiştirmesine neden olacağız. Aşağıdaki kodları girin, compile ve run'a tıklayın. Daha sonra sw butonları ile robotumuzun yönünü değiştirin.

```
1 void setup()
2 {
3
4 }
5 void loop()
6 {
7     fd(20);
8     motor(1,25);
9     motor(2,25);
10
11     if(sw1()==0)
12     {
13         tl(50);
14         motor(1,-25);
15         motor(2,25);
16         lcd("Left");
17     }
18     if(sw2()==0)
19     {
20         tr(50);
21         motor(1,25);
22         motor(2,-25);
23         lcd("Right");
24     }
25     if(sw3()==0)
26     {
27         bk(50);
28         motor(1,-100);
29         motor(2,-100);
30         lcd("Back");
31     }
32 }
```

