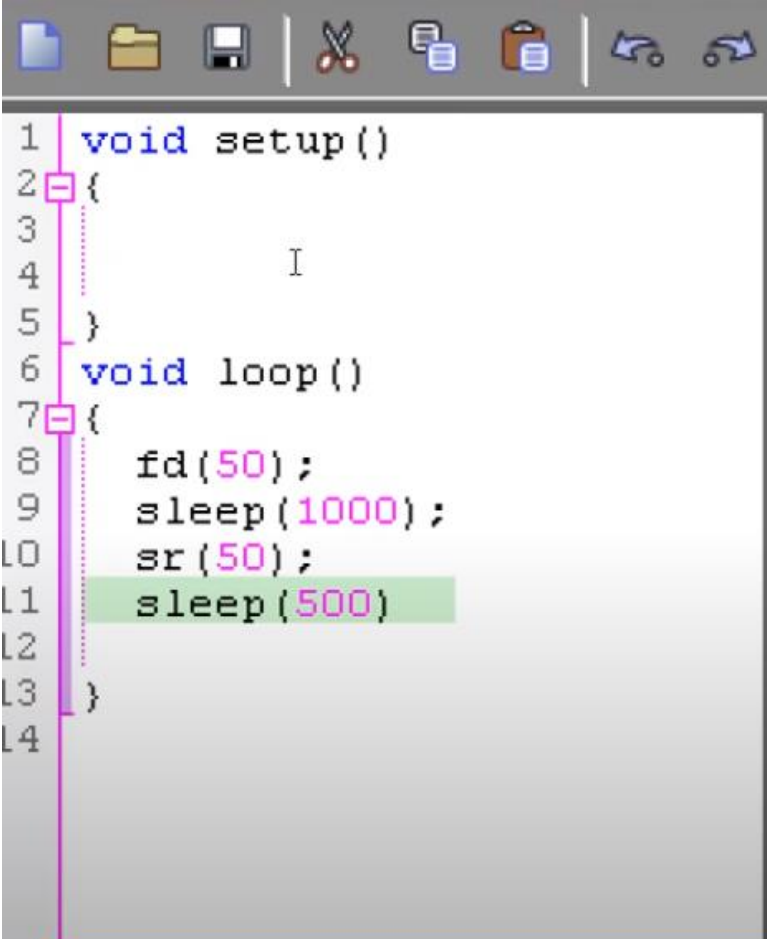


Proje 7: Kararsız Robot

Bu projemizde ileri gidip sürekli sağa dönmeye çalışan kararsız bir robotumuzu kodlayacağız. Kodlama kısmı bildiğiniz kodlardan oluşuyor. Bu sebeple zorlanacağınızı düşünmüyoruz. Haydi bakalım aşağıdaki kodlarımızı kararsız robotumuz üzerinde deneyelim.



```
1 void setup()  
2 {  
3  
4     I  
5 }  
6 void loop()  
7 {  
8     fd(50);  
9     sleep(1000);  
10    sr(50);  
11    sleep(500);  
12  
13 }  
14
```